

## 程序 10-6 linux/kernel/chr\_drv/tty\_ioctl.c

```

1  /*
2  *  linux/kernel/chr_drv/tty_ioctl.c
3  *
4  *  (C) 1991 Linus Torvalds
5  */
6
7  #include <errno.h>          // 错误号头文件。包含系统中各种出错号。
8  #include <termios.h>      // 终端输入输出函数头文件。主要定义控制异步通信口的终端接口。
9
10 #include <linux/sched.h>  // 调度程序头文件，定义任务结构 task_struct、任务 0 的数据等。
11 #include <linux/kernel.h> // 内核头文件。含有一些内核常用函数的原形定义。
12 #include <linux/tty.h>   // tty 头文件，定义有关 tty_io、串行通信方面参数、常数。
13
14 #include <asm/io.h>       // io 头文件。定义硬件端口输入/输出宏汇编语句。
15 #include <asm/segment.h> // 段操作头文件。定义了有关段寄存器操作的嵌入式汇编函数。
16 #include <asm/system.h>  // 系统头文件。定义设置或修改描述符/中断门等的嵌入式汇编宏。
17
18 // 根据进程组号 pgrp 取得进程组所属的会话号。定义在 kernel/exit.c，161 行。
19 extern int session_of_pgrp(int pgrp);
20 // 向使用指定 tty 终端的进程组中所有进程发送信号。定义在 chr_drv/tty_io.c，246 行。
21 extern int tty_signal(int sig, struct tty_struct *tty);
22
23 // 这是波特率因子数组（或称为除数数组）。波特率与波特率因子的对应关系参见列表后说明。
24 // 例如波特率是 2400bps 时，对应的因子是 48 (0x30)；9600bps 的因子是 12 (0x1c)。
25 static unsigned short quotient[] = {
26     0, 2304, 1536, 1047, 857,
27     768, 576, 384, 192, 96,
28     64, 48, 24, 12, 6, 3
29 };
30
31 // 修改传输波特率。
32 // 参数：tty - 终端对应的 tty 数据结构。
33 // 在除数锁存标志 DLAB 置位情况下，通过端口 0x3f8 和 0x3f9 向 UART 分别写入波特率因子低
34 // 字节和高字节。写完后复位 DLAB 位。对于串口 2，这两个端口分别是 0x2f8 和 0x2f9。
35 static void change_speed(struct tty_struct * tty)
36 {
37     unsigned short port, quot;
38
39     // 函数首先检查参数 tty 指定的终端是否是串行终端，若不是则退出。对于串口终端的 tty 结
40     // 构，其读缓冲队列 data 字段存放着串行端口基址（0x3f8 或 0x2f8），而一般控制台终端的
41     // tty 结构的 read_q.data 字段值为 0。然后从终端 termios 结构的控制模式标志集中取得已设
42     // 置的波特率索引号，并据此从波特率因子数组 quotient[] 中取得对应的波特率因子值 quot。
43     // CBAUD 是控制模式标志集中波特率位屏蔽码。
44     if (!(port = tty->read_q->data))
45         return;
46     quot = quotient[tty->termios.c_cflag & CBAUD];
47     // 接着把波特率因子 quot 写入串行端口对应 UART 芯片的波特率因子锁存器中。在写之前我们
48     // 先要把线路控制寄存器 LCR 的除数锁存访问比特位 DLAB（位 7）置 1。然后把 16 位的波特
49     // 率因子低高字节分别写入端口 0x3f8、0x3f9（分别对应波特率因子低、高字节锁存器）。
50     // 最后再复位 LCR 的 DLAB 标志位。
51     cli();
52     outb_p(0x80, port+3);      /* set DLAB */ // 首先设置除数锁定标志 DLAB。

```

```

36     outb_p(quot & 0xff, port); /* LS of divisor */ // 输出因子低字节。
37     outb_p(quot >> 8, port+1); /* MS of divisor */ // 输出因子高字节。
38     outb(0x03, port+3); /* reset DLAB */ // 复位 DLAB。
39     sti();
40 }
41
    // 刷新 tty 缓冲队列。
    // 参数: queue - 指定的缓冲队列指针。
    // 令缓冲队列的头指针等于尾指针, 从而达到清空缓冲区的目的。
42 static void flush(struct tty_queue * queue)
43 {
44     cli();
45     queue->head = queue->tail;
46     sti();
47 }
48
    // 等待字符发送出去。
49 static void wait_until_sent(struct tty_struct * tty)
50 {
51     /* do nothing - not implemented */ /* 什么都没做 - 还未实现 */
52 }
53
    // 发送 BREAK 控制符。
54 static void send_break(struct tty_struct * tty)
55 {
56     /* do nothing - not implemented */ /* 什么都没做 - 还未实现 */
57 }
58
    // 取终端 termios 结构信息。
    // 参数: tty - 指定终端的 tty 结构指针; termios - 存放 termios 结构的用户缓冲区。
59 static int get_termios(struct tty_struct * tty, struct termios * termios)
60 {
61     int i;
62
    // 首先验证用户缓冲区指针所指内存区容量是否足够, 如不够则分配内存。然后复制指定终端
    // 的 termios 结构信息到用户缓冲区中。最后返回 0。
63     verify_area(termios, sizeof (*termios)); // kernel/fork.c, 24 行。
64     for (i=0 ; i< (sizeof (*termios)) ; i++)
65         put_fs_byte( ((char *)&tty->termios)[i] , i+(char *)termios );
66     return 0;
67 }
68
    // 设置终端 termios 结构信息。
    // 参数: tty - 指定终端的 tty 结构指针; termios - 用户数据区 termios 结构指针。
69 static int set_termios(struct tty_struct * tty, struct termios * termios,
70 int channel)
71 {
72     int i, retsig;
73
74     /* If we try to set the state of terminal and we're not in the
75 foreground, send a SIGTTOU. If the signal is blocked or
76 ignored, go ahead and perform the operation. POSIX 7.2) */
    /* 如果试图设置终端的状态但此时终端不在前台, 那么我们就需要发送

```

```

    一个 SIGTTOU 信号。如果该信号被进程屏蔽或者忽略了，就直接执行
    本次操作。 POSIX 7.2 */
// 如果当前进程使用的 tty 终端的进程组号与进程的进程组号不同，即当前进程终端不在前台，
// 表示当前进程试图修改不受控制的终端的 termios 结构。因此根据 POSIX 标准的要求这里需
// 要发送 SIGTTOU 信号让使用这个终端的进程先暂时停止执行，以让我们先修改 termios 结构。
// 如果发送信号函数 tty_signal() 返回值是 ERESTARTSYS 或 EINTR，则等一会再执行本次操作。
77     if ((current->tty == channel) && (tty->pgrp != current->pgrp)) {
78         retsig = tty_signal(SIGTTOU, tty);    // chr_drv/tty_io.c, 246 行。
79         if (retsig == -ERESTARTSYS || retsig == -EINTR)
80             return retsig;
81     }
// 接着把用户数据区中 termios 结构信息复制到指定终端 tty 结构的 termios 结构中。因为用
// 户有可能已修改了终端串行口传输波特率，所以这里再根据 termios 结构中的控制模式标志
// c_cflag 中的波特率信息修改串行 UART 芯片内的传输波特率。最后返回 0。
82     for (i=0 ; i< (sizeof (*termios)) ; i++)
83         ((char *)&tty->termios)[i]=get_fs_byte(i+(char *)termios);
84     change_speed(tty);
85     return 0;
86 }
87
///// 读取 termio 结构中的信息。
// 参数: tty - 指定终端的 tty 结构指针; termio - 保存 termio 结构信息的用户缓冲区。
88 static int get_termio(struct tty_struct * tty, struct termio * termio)
89 {
90     int i;
91     struct termio tmp_termio;
92
// 首先验证用户的缓冲区指针所指内存区容量是否足够，如不够则分配内存。然后将 termios
// 结构的信息复制到临时 termio 结构中。这两个结构基本相同，但输入、输出、控制和本地
// 标志集数据类型不同。前者的是 long，而后者的是 short。因此先复制到临时 termio 结构
// 中目的是为了进行数据类型转换。
93     verify_area(termio, sizeof (*termio));
94     tmp_termio.c_iflag = tty->termios.c_iflag;
95     tmp_termio.c_oflag = tty->termios.c_oflag;
96     tmp_termio.c_cflag = tty->termios.c_cflag;
97     tmp_termio.c_lflag = tty->termios.c_lflag;
98     tmp_termio.c_line = tty->termios.c_line;
99     for(i=0 ; i < NCC ; i++)
100         tmp_termio.c_cc[i] = tty->termios.c_cc[i];
// 最后逐字节地把临时 termio 结构中的信息复制到用户 termio 结构缓冲区中。并返回 0。
101     for (i=0 ; i< (sizeof (*termio)) ; i++)
102         put_fs_byte( ((char *)&tmp_termio)[i] , i+(char *)termio );
103     return 0;
104 }
105
106 /*
107  * This only works as the 386 is low-byt-first
108  */
109 /*
110  * 下面 termio 设置函数仅适用于低字节在前的 386 CPU。
111  */
112
///// 设置终端 termio 结构信息。
// 参数: tty - 指定终端的 tty 结构指针; termio - 用户数据区中 termio 结构。

```

```

// 将用户缓冲区 termio 的信息复制到终端的 termios 结构中。返回 0 。
109 static int set\_termio(struct tty\_struct * tty, struct termio * termio,
110                          int channel)
111 {
112     int i, retsig;
113     struct termio tmp_termio;
114
// 与 set_termios() 一样，如果进程使用的终端的进程组号与进程的进程组号不同，即当前进
// 程终端不在前台，表示当前进程试图修改不受控制的终端的 termios 结构。因此根据 POSIX
// 标准的要求这里需要发送 SIGTTOU 信号让使用这个终端的进程先暂时停止执行，以让我们先
// 修改 termios 结构。如果发送信号函数 tty_signal() 返回值是 ERESTARTSYS 或 EINTR，则等
// 一会再执行本次操作。
115     if ((current->tty == channel) && (tty->pgrp != current->pgrp)) {
116         retsig = tty\_signal(SIGTTOU, tty);
117         if (retsig == -ERESTARTSYS || retsig == -EINTR)
118             return retsig;
119     }
// 接着复制用户数据区中 termio 结构信息到临时 termio 结构中。然后再将 termio 结构的信息
// 复制到 tty 的 termios 结构中。这样做的目的是为了对其中模式标志集的类型进行转换，即
// 从 termio 的短整数类型转换成 termios 的长整数类型。但两种结构的 c_line 和 c_cc[] 字段
// 是完全相同的。
120     for (i=0 ; i< (sizeof (*termio)) ; i++)
121         ((char *)&tmp_termio)[i]=get\_fs\_byte(i+(char *)termio);
122     *(unsigned short *)&tty->termios.c_iflag = tmp_termio.c_iflag;
123     *(unsigned short *)&tty->termios.c_oflag = tmp_termio.c_oflag;
124     *(unsigned short *)&tty->termios.c_cflag = tmp_termio.c_cflag;
125     *(unsigned short *)&tty->termios.c_lflag = tmp_termio.c_lflag;
126     tty->termios.c_line = tmp_termio.c_line;
127     for(i=0 ; i < NCC ; i++)
128         tty->termios.c_cc[i] = tmp_termio.c_cc[i];
// 最后因为用户有可能已修改了终端串行口传输波特率，所以这里再根据 termios 结构中的控制
// 模式标志 c_cflag 中的波特率信息修改串行 UART 芯片内的传输波特率，并返回 0。
129     change\_speed(tty);
130     return 0;
131 }
132
///// tty 终端设备输入输出控制函数。
// 参数： dev - 设备号； cmd - ioctl 命令； arg - 操作参数指针。
// 该函数首先根据参数给出的设备号找出对应终端的 tty 结构，然后根据控制命令 cmd 分别进行
// 处理。
133 int tty\_ioctl(int dev, int cmd, int arg)
134 {
135     struct tty\_struct * tty;
136     int pgrp;
137
// 首先根据设备号取得 tty 子设备号，从而取得终端的 tty 结构。若主设备号是 5（控制终端），
// 则进程的 tty 字段即是 tty 子设备号。此时如果进程的 tty 子设备号是负数，表明该进程没有
// 控制终端，即不能发出该 ioctl 调用，于是显示出错信息并停机。如果主设备号不是 5 而是 4，
// 我们就可以从设备号中取出子设备号。子设备号可以是 0（控制台终端）、1（串口 1 终端）、
// 2（串口 2 终端）。
138     if (MAJOR(dev) == 5) {
139         dev=current->tty;
140         if (dev<0)

```

```

141         panic("tty_ioctl: dev<0");
142     } else
143         dev=MINOR(dev);
// 然后根据子设备号和 tty 表，我们可取得对应终端的 tty 结构。于是让 tty 指向对应子设备
// 号的 tty 结构。然后再根据参数提供的 ioctl 命令 cmd 进行分别处理。144 行后半部分用于
// 根据子设备号 dev 在 tty_table[] 表中选择对应的 tty 结构。如果 dev = 0，表示正在使用
// 前台终端，因此直接使用终端号 fg_console 作为 tty_table[] 项索引取 tty 结构。如果
// dev 大于 0，那么就要分两种情况考虑：① dev 是虚拟终端号；② dev 是串行终端号或者
// 伪终端号。对于虚拟终端其 tty 结构在 tty_table[] 中索引项是 dev-1 (0 -- 63)。对于
// 其它类型终端，则它们的 tty 结构索引项就是 dev。例如，如果 dev = 64，表示是一个串
// 行终端 1，则其 tty 结构就是 ttb_table[dev]。如果 dev = 1，则对应终端的 tty 结构是
// tty_table[0]。参见 tty_io.c 程序第 70 -- 73 行。
144     tty = tty_table + (dev ? ((dev < 64)? dev-1:dev) : fg_console);
145     switch (cmd) {
// 取相应终端 termios 结构信息。此时参数 arg 是用户缓冲区指针。
146         case TCGETS:
147             return get_termios(tty, (struct termios *) arg);
// 在设置 termios 结构信息之前，需要先等待输出队列中所有数据处理完毕，并且刷新（清空）
// 输入队列。再接着执行下面设置终端 termios 结构的操作。
148         case TCSETSF:
149             flush(tty->read_q); /* fallback */ /* 接着继续执行 */
// 在设置终端 termios 的信息之前，需要先等待输出队列中所有数据处理完（耗尽）。对于修改
// 参数会影响输出的情况，就需要使用这种形式。
150         case TCSETSW:
151             wait_until_sent(tty); /* fallback */
// 设置相应终端 termios 结构信息。此时参数 arg 是保存 termios 结构的用户缓冲区指针。
152         case TCSETS:
153             return set_termios(tty, (struct termios *) arg, dev);
// 取相应终端 termio 结构中的信息。此时参数 arg 是用户缓冲区指针。
154         case TCGETA:
155             return get_termio(tty, (struct termio *) arg);
// 在设置 termio 结构信息之前，需要先等待输出队列中所有数据处理完毕，并且刷新（清空）
// 输入队列。再接着执行下面设置终端 termio 结构的操作。
156         case TCSETAF:
157             flush(tty->read_q); /* fallback */ /* 接着继续执行 */
// 在设置终端 termios 的信息之前，需要先等待输出队列中所有数据处理完（耗尽）。对于修改
// 参数会影响输出的情况，就需要使用这种形式。
158         case TCSETAW:
159             wait_until_sent(tty); /* fallback */
// 设置相应终端 termio 结构信息。此时参数 arg 是保存 termio 结构的用户缓冲区指针。
160         case TCSETA:
161             return set_termio(tty, (struct termio *) arg, dev);
// 如果参数 arg 值是 0，则等待输出队列处理完毕（空），并发送一个 break。
162         case TCSBRK:
163             if (!arg) {
164                 wait_until_sent(tty);
165                 send_break(tty);
166             }
167         return 0;
// 开始/停止流控制。如果参数 arg 是 TCOOFF (Terminal Control Output OFF)，则挂起输出；
// 如果是 TCOON，则恢复挂起的输出。在挂起或恢复输出同时需要把写队列中的字符输出，以
// 加快用户交互响应速度。如果 arg 是 TCIOFF (Terminal Control Input ON)，则挂起输入；
// 如果是 TCION，则重新开启挂起的输入。

```

```

168         case TCXONC:
169             switch (arg) {
170                 case TCOOFF:
171                     tty->stopped = 1;    // 停止终端输出。
172                     tty->write(tty);    // 写缓冲队列输出。
173                     return 0;
174                 case TCOON:
175                     tty->stopped = 0;    // 恢复终端输出。
176                     tty->write(tty);
177                     return 0;
// 如果参数 arg 是 TCOFF, 表示要求终端停止输入, 于是我们往终端写队列中放入 STOP 字符。
// 当终端收到该字符时就会暂停输入。如果参数是 TCION, 表示要发送一个 START 字符, 让终
// 端恢复传输。
// STOP_CHAR(tty) 定义为 ((tty)->termios.c\_cc\[VSTOP\]), 即取终端 termios 结构控制字符数
// 组对应项值。若内核定义了 \_POSIX\_VDISABLE (\0), 那么当某一项值等于 \_POSIX\_VDISABLE
// 的值时, 表示禁止使用相应的特殊字符。因此这里直接判断该值是否为 0 来确定要不要把停
// 止控制字符放入终端写队列中。以下同。
178                 case TCIOFF:
179                     if (STOP\_CHAR(tty))
180                         PUTC(STOP\_CHAR(tty), tty->write\_q);
181                     return 0;
182                 case TCION:
183                     if (START\_CHAR(tty))
184                         PUTC(START\_CHAR(tty), tty->write\_q);
185                     return 0;
186             }
187             return -EINVAL; /* not implemented */
// 刷新已写输出但还没有发送、或已收但还没有读的数据。如果参数 arg 是 0, 则刷新 (清空)
// 输入队列; 如果是 1, 则刷新输出队列; 如果是 2, 则刷新输入和输出队列。
188         case TCFLSH:
189             if (arg==0)
190                 flush(tty->read\_q);
191             else if (arg==1)
192                 flush(tty->write\_q);
193             else if (arg==2) {
194                 flush(tty->read\_q);
195                 flush(tty->write\_q);
196             } else
197                 return -EINVAL;
198             return 0;
// 设置终端串行线路专用模式。
199         case TIOCEXCL:
200             return -EINVAL; /* not implemented */ /* 未实现 */
// 复位终端串行线路专用模式。
201         case TIOCNXCL:
202             return -EINVAL; /* not implemented */
// 设置 tty 为控制终端。(TIOCNOTTY - 不要控制终端)。
203         case TIOCSCTTY:
204             return -EINVAL; /* set controlling term NI */ /* 未实现 */
// 读取终端进程组号 (即读取前台进程组号)。首先验证用户缓冲区长度, 然后复制终端 tty
// 的 pgrp 字段到用户缓冲区。此时参数 arg 是用户缓冲区指针。
205         case TIOCGPRP:
206             return verify\_area((void *) arg, 4); // 实现库函数 tcgetpgrp()。

```

```

207         put_fs_long(tty->pgrp, (unsigned long *) arg);
208         return 0;
// 设置终端进程组号 pgrp（即设置前台进程组号）。此时参数 arg 是用户缓冲区中进程组号
// pgrp 的指针。执行该命令的前提条件是进程必须有控制终端。如果当前进程没有控制终端，
// 或者 dev 不是其控制终端，或者控制终端现在的确是正在处理的终端 dev，但进程的会话号
// 与该终端 dev 的会话号不同，则返回无终端错误信息。
209         case TIOCSPGRP: // 实现库函数 tcsetpgrp()。
210             if ((current->tty < 0) ||
211                 (current->tty != dev) ||
212                 (tty->session != current->session))
213                 return -ENOTTY;
// 然后我们就从用户缓冲区中取得欲设置的进程组号，并对该组号的有效性进行验证。如果组
// 号 pgrp 小于 0，则返回无效组号错误信息；如果 pgrp 的会话号与当前进程的不同，则返回
// 许可错误信息。否则我们可以设中终端的进程组号为 prgp。此时 prgp 成为前台进程组。
214         pgrp=get_fs_long((unsigned long *) arg);
215         if (pgrp < 0)
216             return -EINVAL;
217         if (session_of_pgrp(pgrp) != current->session)
218             return -EPERM;
219         tty->pgrp = pgrp;
220         return 0;
// 返回输出队列中还未送出的字符数。首先验证用户缓冲区长度，然后复制队列中字符数给用户。
// 此时参数 arg 是用户缓冲区指针。
221         case TIOCOUTQ:
222             verify_area((void *) arg, 4);
223             put_fs_long(CHARS(tty->write_q), (unsigned long *) arg);
224             return 0;
// 返回输入队列中还未读取的字符数。首先验证用户缓冲区长度，然后复制队列中字符数给用户。
// 此时参数 arg 是用户缓冲区指针。
225         case TIOCINQ:
226             verify_area((void *) arg, 4);
227             put_fs_long(CHARS(tty->secondary),
228                 (unsigned long *) arg);
229             return 0;
// 模拟终端输入操作。该命令以一个指向字符的指针作为参数，并假设该字符是在终端上键入的。
// 用户必须在该控制终端上具有超级用户权限或具有读许可权限。
230         case TIOCSTI:
231             return -EINVAL; /* not implemented */ /* 未实现 */
// 读取终端设备窗口大小信息（参见 termios.h 中的 winsize 结构）。
232         case TIOCGWINSZ:
233             return -EINVAL; /* not implemented */
// 设置终端设备窗口大小信息（参见 winsize 结构）。
234         case TIOCSWINSZ:
235             return -EINVAL; /* not implemented */
// 返回 MODEM 状态控制引线的当前状态比特位标志集（参见 termios.h 中 185 -- 196 行）。
236         case TIOCMGET:
237             return -EINVAL; /* not implemented */
// 设置单个 modem 状态控制引线的状态（true 或 false）。
238         case TIOCMBIS:
239             return -EINVAL; /* not implemented */
// 复位单个 MODEM 状态控制引线的状态。
240         case TIOCMBIC:
241             return -EINVAL; /* not implemented */

```

```
242 // 设置 MODEM 状态引线的状态。如果某一比特位置位，则 modem 对应的状态引线将置为有效。  
243     case TIOCMSET:  
244         return -EINVAL; /* not implemented */  
245 // 读取软件载波检测标志（1 - 开启；0 - 关闭）。  
246     case TIOCGSOFTCAR:  
247         return -EINVAL; /* not implemented */  
248 // 设置软件载波检测标志（1 - 开启；0 - 关闭）。  
249     case TIOCSSOFTCAR:  
250         return -EINVAL;  
251     }  
252 }
```

---